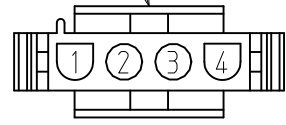


DWG. NO. 900-179-737

プラグ : 350779-1 (TYCO ELECTRONICS)
 ピン : 350218-3又は
 350547-3 (No. 1~3)
 接地ピン: 350654-1又は
 350669-1 (No. 4)

相手側型番
 キャップ: 350780-1
 ソケット: 350536-3又は
 350550-3

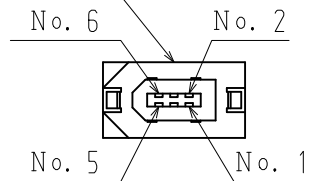


矢視A-A (スケール3:1)

モータリード仕様

1	U 相	赤
2	V 相	灰
3	W 相	青
4	F G	緑 (黄)

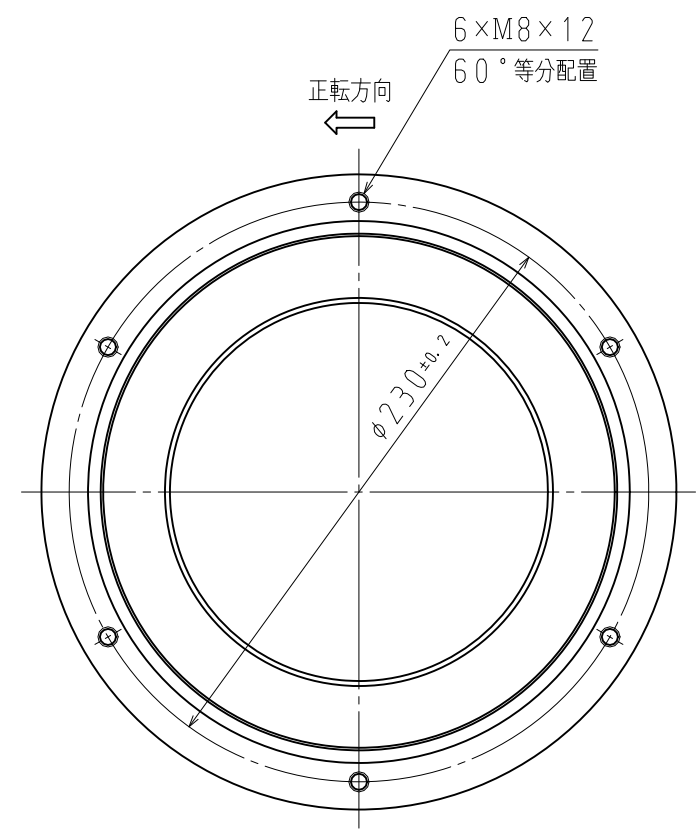
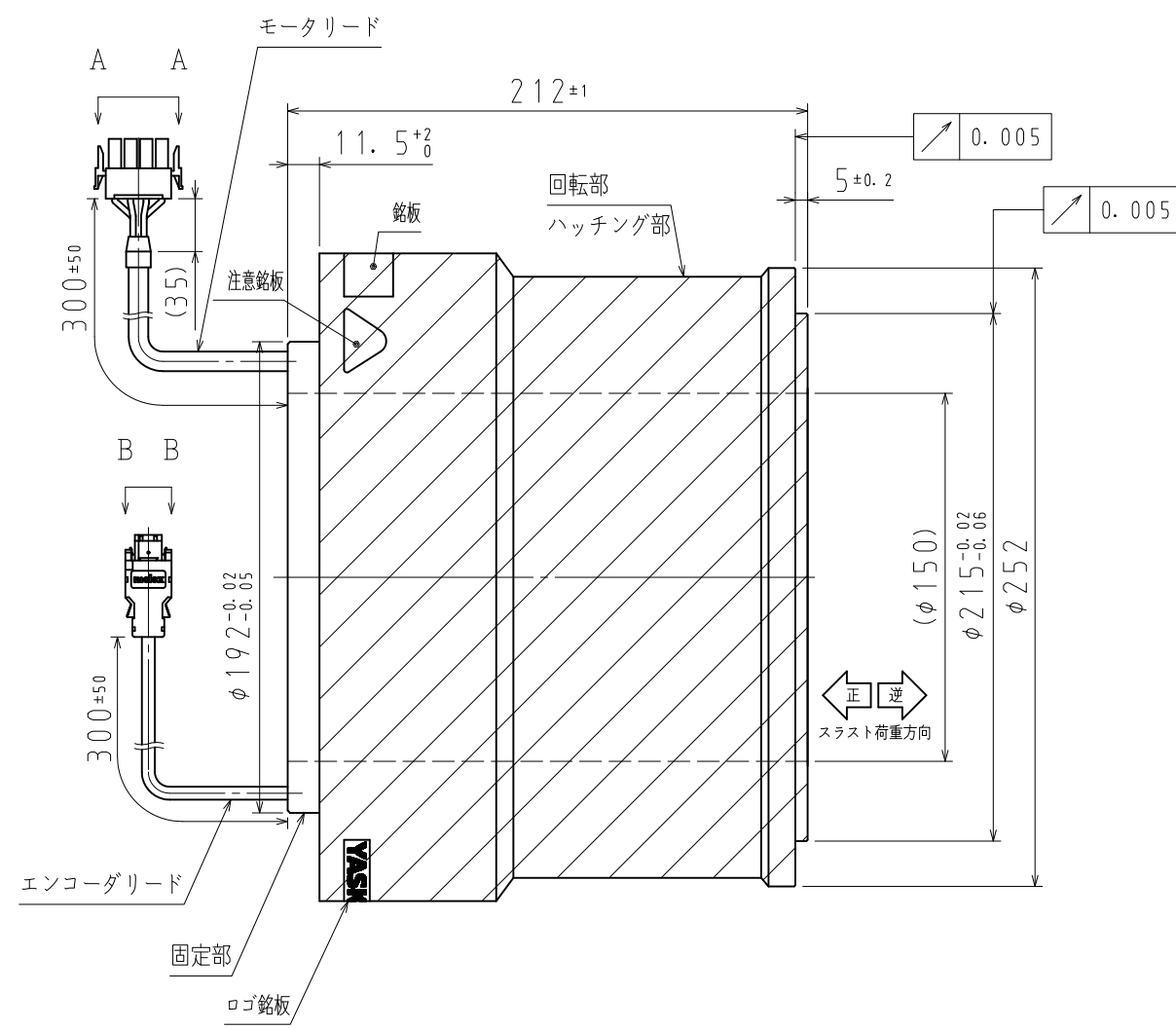
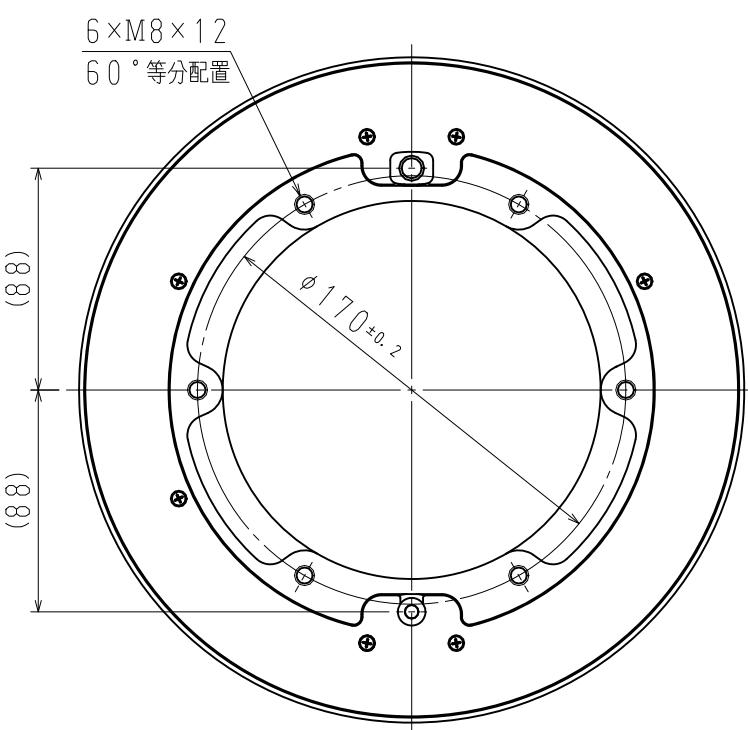
プラグ : 55102-0600 (日本モレックス)
 相手側型番
 ソケット: 54280-0609



矢視B-B (スケール3:1)

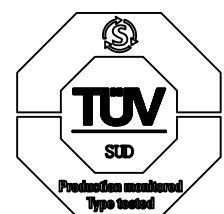
エンコーダ結線仕様

1	PG5V	赤
2	PG0V	黒
3	BAT (アブソリュートのみ)	橙
4	BAT0 (アブソリュートのみ)	橙/白
5	PS	空
6	/PS	空/白
コネクタ メタ	FG	シールド



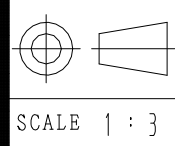
RoHS

CE



項	形 式	エンコーダ	電源電圧 (V)	定格トルク (N・m)	瞬時最大トルク (N・m)	時間定格	定格回転速度 (min ⁻¹)	最高回転速度 (min ⁻¹)	質量 (kg)	許容モーメント荷重 (N・m)	許容スラスト荷重 (N)
1	SGM7D-1Z1FC52	インクリメンタル	200	100	150	連続	60	72	33	400	正: 4.0×10 ⁴ 逆: 2.0×10 ⁴
2	SGM7D-1Z17C52	アブソリュート (マルチターン)									

- 注) 1. モータ特性表 : 900-176-723
 2. エンコーダ特性表: 900-175-487 (インクリメンタル)
 900-175-488 (アブソリュート)
 24bitシリアルエンコーダ (項参照)
 3. 表中の許容荷重は一方の静的荷重に対するものです。
 設計時の許容荷重は、荷重の程度により下記の安全係数を乗じた値として下さい。
 ・衝撃のない円滑な運転 1/3
 ・軽度の繰り返し荷重 1/5
 ・衝撃荷重 1/10
 4. 正転指令で反時計回り (CCW) に回転します。
 5. 出力軸面およびモータ取付面は鉄地肌となります。
 防錆油を塗布して出荷いたします。



YASKAWA

TITLE ACサーボモータ ダイレクトドライブΣシリーズ

外形図

DWG. NO. 900-179-737

SIZE A3